MP/インバータ/サーボ Ethernet ドライバ

1	システム構成	3
2	接続機器の選択	6
3	通信設定例	7
4	設定項目	
5	使用可能デバイス	42
6	デバイスコードとアドレスコード	
7	エラーメッセージ	51

はじめに

本書は表示器と接続機器(対象 PLC)を接続する方法について説明します。 本書では接続方法を以下の順に説明します。



1 システム構成

(株)安川電機製接続機器と表示器を接続する場合のシステム構成を示します。

1.1 MP シリーズ

シリーズ	CPU	リンク I/F	通信方式	設定例
	MP2300 MP2200	218IF-01 上の イーサネットポート	イーサネット (UDP)	「3.1 設定例 1」 (7 ページ)
		218IF-02 上の イーサネットポート	イーサネット (UDP)	「3.4 設定例4」 (16 ページ)
MP2000	MP2310 MP2300S	CPU ユニット上のイー サネットコネクタ	イーサネット (UDP)	「3.2 設定例 2」 (10 ページ)
WF 2000		218IF-01 上の イーサネットポート	イーサネット (UDP)	「3.3 設定例 3」 (13 ページ)
		218IF-02 上の イーサネットポート	イーサネット (UDP)	「3.4 設定例4」 (16 ページ)
	MP2400	CPU ユニット上のイー サネットコネクタ	イーサネット (UDP)	「3.2 設定例 2」 (10 ページ)
MP3000	CPU201	CPU ユニット上のイー サネットポート	イーサネット (UDP)	「3.9設定例9」 (31ページ)

接続構成

1:1 接続



• 1:n 接続

最大接続台数:32台



1.2 インバータ

シリーズ	CPU ¹	リンク I/F	通信方式	設定例
V1000	CIMR-VAD ADDDD	V1000 MECHATROLINK-II 通信オプションユニット (SI-T3/V)	イーサネット (UDP) および MECHATROLINK-II	「3.10 設定例 10」 (33 ページ)
A1000	CIMR-ADD ADDDD	A1000 MECHATROLINK-II 通信オプションユニット (SI-T3)	イーサネット (UDP) および MECHATROLINK-II	「3.11 設定例 11」 (35 ページ)

1 インバータの型式の 口は最大適用モータ容量などによって異なります。

接続構成

1:1 接続



表示器 - MPシリーズ間:イーサネット接続 MPシリーズ - インバータ間:MECHATROLINK接続

• 1:n 接続

最大接続台数:32台



表示器 - MPシリーズ間:イーサネット接続 MPシリーズ - インバータ間: MECHATROLINK接続 インバータ - インバータ間: MECHATROLINK接続 1.3 -V シリーズ

シリーズ	CPU	リンク I/F	通信方式	設定例
-V シリーズ 回転形モータ (M-II)	SGDV-000011	MECHATROLINK 通信用コネクタ (CN6A/CN6B)	イーサネット (UDP) および MECHATROLINK-II	「3.5 設定例 5」 (19 ページ)
-V シリーズ リニアモータ (M-II)	SGDV-00015	MECHATROLINK 通信用コネクタ (CN6A/CN6B)	イーサネット (UDP) および MECHATROLINK-II	「3.6 設定例 6」 (22 ページ)
-V シリーズ 回転形モータ (M-III)	SGDV-00021	MECHATROLINK 通信用コネクタ (CN6A/CN6B)	イーサネット (UDP) および MECHATROLINK-III	「3.7 設定例 7」 (25 ページ)
-V シリーズ リニアモータ (M-III)	SGDV-00025	MECHATROLINK 通信用コネクタ (CN6A/CN6B)	イーサネット (UDP) および MECHATROLINK-III	「3.8 設定例 8」 (28 ページ)

接続構成



表示器 -MPシリーズ間:イーサネット接続 MPシリーズ - Σ-Vシリーズ間:MECHATROLINK接続

• 1:n 接続

最大接続台数:32台



表示器 -MPシリーズ間:イーサネット接続 MPシリーズ -Σ-Vシリーズ間:MECHATROLINK接続 Σ-Vシリーズ -Σ-Vシリーズ間:MECHATROLINK接続

2 接続機器の選択

表示器と接続する接続機器を選択します。

🏄 ようこそ GP-Pro EX ヘ			×
GP-Pro 🛃	接続機器設定		
	计安利元11发音改变的		
		接続機器1	
	メーカー	(株)安川電機	-
	シリーズ	MP/インバータ/サーボ Ethernet	-
	ポート	イーサネット(UDP)	-
		この接続機器のマニュアルを見る	
		最近使った接続機器	
	🗆 システムエリア	Pを使用する 機器	<u> 表続マニュアルへ</u>
	戻	る(18) 通信設定 ロジック画面作成 ベース画面作成	キャンセル

設定項目	設定内容	
接続機器数	設定するシーリーズ数を「1~4」で入力します。	
メーカー	接続する接続機器のメーカーを選択します。「(株)安川電機」を選択します。	
シリーズ	接続する接続機器の機種(シリーズ)と接続方法を選択します。「MP/インバー タ/サーボ Ethernet」を選択します。 「MP/インバータ/サーボ Ethernet」で接続できる接続機器はシステム構成で確認 してください。 ^{②デ} 「1 システム構成」(3ページ)	
ポート	接続機器と接続する表示器のポートを選択します。	
	表示器のシステムデータエリアと接続機器のデバイス(メモリ)を同期させる場合にチェックします。同期させた場合、接続機器のラダープログラムで表示器の 表示を切り替えたりウィンドウを表示させることができます。	
システムエリアを使用	参照 : GP-Pro EX リファレンスマニュアル「LS エリア(ダイレクトアクセス方 式専用エリア)」	
する	この設定は GP-Pro EX、または表示器のオフラインモードでも設定できます。	
	参照 : GP-Pro EX リファレンスマニュアル「システム設定 [本体設定] - [システ ムエリア設定] の設定ガイド 」	
	参照 : 保守 / トラブル解決ガイド「本体設定 - システムエリア設定」	

3 通信設定例

(株) デジタルが推奨する表示器と接続機器の通信設定例を示します。

3.1 設定例1

GP-Pro EX の設定

通信設定

設定画面を表示するには、[プロジェクト]メニューの[システム設定]-[接続機器設定]をクリック します。

接続機器1		
概要		接続機器変更
メーカー (株)安川電機	シリーズ MP/インバータ/サーボ Ethernet	ポート イーサネット(UDP)
文字列データモード 1 変更		
通信設定		
ポート番号 🛛 1024 📃 🔽 自動	動割当	
タイムアウト 3 芸 (sec)		
リトライ 2 芸		
送信ウェイト 0 🛨 (ms)	初期設定	
機器別設定		
接続可能台数 32台 <u>機器を追加</u>	L	
No. 機器名 設定		間接機器 isto
3 1 PLC1 ■ ジリーズ=MP20	000シリーズ,IPアドレス=192.168.000.001	+

機器設定

設定画面を表示するには、[接続機器設定]の[機器別設定]から設定したい接続機器の 🏬 ([設定]) をクリックします。

複数の接続機器を接続する場合は、[接続機器設定]の[機器別設定]から[機器を追加]をクリック することで、接続機器を増やすことができます。

💣 個別機器設定	Ē	X
PLC1		
製品	MP2000シリーズ	
製品またはシリース アドレスを再確認り	くを変更した場合は、すでに使用されている してください。	
IPアドレス	192. 168. 0. 1	
	祁刀其用言 受罚	È
	OK(Q) キャンセル	

注意事項

- IP アドレスに関してはネットワーク管理者に確認してください。同一ネットワークで重複する IP アドレスを設定しないでください。
- 個別機器設定の IP アドレスは、接続機器側の IP アドレスを設定してください。
- 表示器の IP アドレスは、表示器のオフラインモードで設定する必要があります。

接続機器の設定

通信モジュール 218IF-01 の通信設定はラダーソフト(MPE720)で行います。 通信設定に関する詳細は接続機器のマニュアルを参照してください。 設定手順はラダーソフトのバージョンによって異なります。

ラダーソフトの設定(MPE720 Ver.5 の場合)

- 1 ラダーソフトを起動し、root フォルダにオーダフォルダ、PLC フォルダを作成します。
- 2 作成した接続機器を右クリックして表示されるメニューからログオンを選択します。

MEMO ・ 表示されたメニューの [オンライン] にチェックが入っていないことを確認してからロ グオンしてください。

- ログオンの方法については接続機器のユーザーズマニュアルを参照してください。
- 3 PLC フォルダから [定義フォルダ]-[モジュール構成]をダブルクリックして [Engineering Manager] を表示します。
- 4 [Engineering Manager]の[コントローラ]でラック種別と通信モジュールをプルダウンメニューから 選択します。

通信モジュールが使用しているスロット番号に対応する番号で設定してください。

通信モジュールを選択すると、[Engineering Manager]の[モジュール詳細]に設定内容が表示されます。 5 [モジュール詳細]で No.の数字部分をダブルクリックして通信設定を行います。

イーサネットユニットを接続しているスロット番号に相当する数字をダブルクリックします。

設定項目		設定内容
伝送パラメータ設定	自局設定 IP アドレス	接続機器の IP アドレス

重要
 ・ コネクションパラメータ設定はブランクにしてください。
 コネクションパラメータを設定すると通信できません。

6 同様に No.1 をダブルクリックしてシリアル通信の設定を行います。

シリアル通信の設定は接続機器に通信設定を転送するために使用します。

- 7 設定内容を保存し、[Engineering Manager] を終了します。
- 8 通信モジュールのディップスイッチ「INIT」を ON して、電源を投入します。
- 9 通信設定を通信モジュールに転送します。
- 10 オンラインで接続機器にログオンし、転送したデータを FLASH に書込みます。
- 11 接続機器の電源を OFF し、INIT のディップスイッチを OFF してから接続機器の電源を再投入します。

ラダーソフトの設定(MPE720 Ver.6 の場合)

- 1 ラダーソフトを起動します。
- 2 プロジェクトファイルを作成します。
- 3 ツリービューの [モジュール構成]をダブルクリックします。
 [Engineering Manager] が起動します。
- 4 [Engineering Manager]の[コントローラ]でラック種別と通信モジュールをプルダウンメニューから 選択します。

通信モジュールが使用しているスロット番号に対応する番号で設定してください。

通信モジュールを選択すると、[Engineering Manager]の[モジュール詳細]に設定内容が表示されます。 5 [モジュール詳細]で No.の数字部分をダブルクリックして通信設定を行います。

イーサネットユニットを接続しているスロット番号に相当する数字をダブルクリックします。

設定項目		設定内容
伝送パラメータ設定	自局設定 IP アドレス	接続機器の IP アドレス

 ・ コネクションパラメータ設定はブランクにしてください。
 コネクションパラメータを設定すると通信できません。

6 同様に No.1 をダブルクリックしてシリアル通信の設定を行います。

シリアル通信の設定は接続機器に通信設定を転送するために使用します。

- 7 設定内容を保存し、[Engineering Manager] を終了します。
- 8 通信モジュールのディップスイッチ「INIT」を ON して、電源を投入します。
- 9 設定内容を通信モジュールに書込みます。

10 接続機器の電源を OFF し、INIT のディップスイッチを OFF してから接続機器の電源を再投入します。

注意事項

 IP アドレスに関してはネットワーク管理者に確認してください。同一ネットワークで重複する IP アドレスを設定しないでください。

重要
 ・ 設定を書込む際は「転送後にフラッシュ保存を実行」に必ずチェックを付けてください。
 チェックを付けずに転送すると、接続機器を再起動した場合に転送したデータが消えてしまいます。

3.2 設定例 2

GP-Pro EX の設定

通信設定

設定画面を表示するには、[プロジェクト]メニューの[システム設定]-[接続機器設定]をクリック します。

接続機器1		
概要		接続機器変更
メーカー (株)安川電機	シリーズ MP/インバータ/サーボ Ethernet	ポート イーサネット(UDP)
文字列データモード 1 変更		
通信設定		
ポート番号 🛛 1024 📑 🔽 自動	助割当	
タイムアウト 3 🛨 (sec)		
<u> </u>		
送信ウェイト 🛛 📑 (ms)	初期設定	
機器別設定		
接続可能台数 32台 <u>機器を追加</u>		
No 機器名 静定		間接機器
I PLC1 I >U−X=MP20	00シリーズ,IPアドレス=192.168.000.001	

機器設定

設定画面を表示するには、[接続機器設定]の[機器別設定]から設定したい接続機器の 🏬 ([設定]) をクリックします。

複数の接続機器を接続する場合は、[接続機器設定]の[機器別設定]から[機器を追加]をクリック することで、接続機器を増やすことができます。

💣 個別機器設定		×
PLC1		
製品	MP2000シリーズ 🔽	
製品またはシリーズ アドレスを再確認し	を変更した場合は、すでに使用されている てください。	
IPアドレス	192. 168. 0. 1	
	20月1日 20月11日 20月11日 20月1101 20月1101010000000000000000000000	
	OK(Q) キャンセル	

注意事項

- IP アドレスに関してはネットワーク管理者に確認してください。同一ネットワークで重複する IP アドレスを設定しないでください。
- 個別機器設定の IP アドレスは、接続機器側の IP アドレスを設定してください。
- 表示器の IP アドレスは、表示器のオフラインモードで設定する必要があります。

接続機器の設定

通信モジュール CPU ユニットの通信設定はラダーソフト(MPE720)で行います。 通信設定に関する詳細は接続機器のマニュアルを参照してください。 設定手順はラダーソフトのバージョンによって異なります。

ラダーソフトの設定(MPE720 Ver.5 の場合)

- 1 ラダーソフトを起動し、root フォルダにオーダフォルダ、PLC フォルダを作成します。
- 2 作成した接続機器を右クリックして表示されるメニューからログオンを選択します。

MEMO ・ 表示されたメニューの [オンライン] にチェックが入っていないことを確認してからロ グオンしてください。

- ログオンの方法については接続機器のユーザーズマニュアルを参照してください。
- 3 PLC フォルダから [定義フォルダ]-[モジュール構成]をダブルクリックして [Engineering Manager] を表示します。
- 4 [Engineering Manager]の[コントローラ]でラック種別と通信モジュールをプルダウンメニューから 選択します。

通信モジュールが使用しているスロット番号に対応する番号で設定してください。

通信モジュールを選択すると、[Engineering Manager]の[モジュール詳細]に設定内容が表示されます。

5 [モジュール詳細]で No.の数字部分をダブルクリックして通信設定を行います。

イーサネットユニットを接続しているスロット番号に相当する数字をダブルクリックします。

設定項目		設定内容	
伝送パラメータ設定	自局設定 IP アドレス	接続機器の IP アドレス	

重要 ・ コネクションパラメータ設定はブランクにしてください。 コネクションパラメータを設定すると通信できません。

- 6 設定内容を保存し、[Engineering Manager] を終了します。
- 7 通信モジュールのディップスイッチ「INIT」を ON して、電源を投入します。
- 8 通信設定を通信モジュールに転送します。
- 9 オンラインで接続機器にログオンし、転送したデータを FLASH に書込みます。
- **10** 接続機器の電源を OFF し、INIT のディップスイッチを OFF してから接続機器の電源を再投入します。

ラダーソフトの設定(MPE720 Ver.6 の場合)

- 1 ラダーソフトを起動します。
- 2 プロジェクトファイルを作成します。
- 3 ツリービューの [モジュール構成]をダブルクリックします。 [Engineering Manager] が起動します。
- 4 [Engineering Manager]の[コントローラ]でラック種別と通信モジュールをプルダウンメニューから 選択します。

通信モジュールが使用しているスロット番号に対応する番号で設定してください。

通信モジュールを選択すると、[Engineering Manager]の[モジュール詳細]に設定内容が表示されます。

5 [モジュール詳細]で No.の数字部分をダブルクリックして通信設定を行います。

イーサネットユニットを接続しているスロット番号に相当する数字をダブルクリックします。

設定項目		設定内容
伝送パラメータ設定	自局設定 IP アドレス	接続機器の IP アドレス

重要・コネクションパラメータ設定はブランクにしてください。 コネクションパラメータを設定すると通信できません。

- 6 設定内容を保存し、[Engineering Manager] を終了します。
- 7 通信モジュールのディップスイッチ「INIT」を ON して、電源を投入します。
- 8 設定内容を通信モジュールに書込みます。

9 接続機器の電源を OFF し、INIT のディップスイッチを OFF してから接続機器の電源を再投入します。

注意事項

 IP アドレスに関してはネットワーク管理者に確認してください。同一ネットワークで重複する IP アドレスを設定しないでください。

重要
 ・ 設定を書込む際は「転送後にフラッシュ保存を実行」に必ずチェックを付けてください。
 チェックを付けずに転送すると、接続機器を再起動した場合に転送したデータが消えてしまいます。

3.3 設定例 3

GP-Pro EX の設定

通信設定

設定画面を表示するには、[プロジェクト]メニューの[システム設定]-[接続機器設定]をクリック します。

接続機器1		
概要		接続機器変更
メーカー (株)安川電機	シリーズ MP/インバータ/サーボ Ethernet	ポート イーサネット(UDP)
文字列データモード 1 変更		
通信設定		
ポート番号 🛛 1024 🚍 🔽 自自	動割当	
タイムアウト 3 🛨 (sec)		
リトライ 2 🗄		
送信ウェイト 🛛 📑 (ms)	初期設定	
機器別設定		
接続可能台数 32台 <u>機器を追加</u>		
No 機器包 静定		間接機器
1 PLC1 ■ ■ ■ ■ ■ ■ ■ ■ ■ ■ ■ ■ ■ ■ ■ ■ ■ ■	00シリーズ,IPアドレス=192.168.000.001	

機器設定

設定画面を表示するには、[接続機器設定]の[機器別設定]から設定したい接続機器の 🏬 ([設定]) をクリックします。

複数の接続機器を接続する場合は、[接続機器設定]の[機器別設定]から[機器を追加]をクリック することで、接続機器を増やすことができます。

💣 個別機器設定		×
PLC1		
製品	MP2000シリーズ 💌	
製品またはシリーズ アドレスを再確認し	を変更した場合は、すでに使用されている こください。	
IPアドレス	192. 168. 0. 1	
	約期間令定	. 1

注意事項

- IP アドレスに関してはネットワーク管理者に確認してください。同一ネットワークで重複する IP アドレスを設定しないでください。
- 個別機器設定の IP アドレスは、接続機器側の IP アドレスを設定してください。
- 表示器の IP アドレスは、表示器のオフラインモードで設定する必要があります。

接続機器の設定

通信モジュール 218IF-01 の通信設定はラダーソフト(MPE720)で行います。 通信設定に関する詳細は接続機器のマニュアルを参照してください。 設定手順はラダーソフトのバージョンによって異なります。

ラダーソフトの設定(MPE720 Ver.5 の場合)

- 1 ラダーソフトを起動し、root フォルダにオーダフォルダ、PLC フォルダを作成します。
- 2 作成した接続機器を右クリックして表示されるメニューからログオンを選択します。

MEMO ・表示されたメニューの[オンライン]にチェックが入っていないことを確認してからロ グオンしてください。

- ログオンの方法については接続機器のユーザーズマニュアルを参照してください。
- 3 PLC フォルダから [定義フォルダ]-[モジュール構成]をダブルクリックして [Engineering Manager] を表示します。
- 4 [Engineering Manager]の[コントローラ]でラック種別と通信モジュールをプルダウンメニューから 選択します。

通信モジュールが使用しているスロット番号に対応する番号で設定してください。

通信モジュールを選択すると、[Engineering Manager]の[モジュール詳細]に設定内容が表示されます。

5 [モジュール詳細]で No.の数字部分をダブルクリックして通信設定を行います。

イーサネットユニットを接続しているスロット番号に相当する数字をダブルクリックします。

設定項目		設定内容		
伝送パラメータ設定	自局設定 IP アドレス	接続機器の IP アドレス		

重要 ・ コネクションパラメータ設定はブランクにしてください。 コネクションパラメータを設定すると通信できません。

- 6 設定内容を保存し、[Engineering Manager] を終了します。
- 7 通信モジュールのディップスイッチ「INIT」を ON して、電源を投入します。
- 8 通信設定を通信モジュールに転送します。
- 9 オンラインで接続機器にログオンし、転送したデータを FLASH に書込みます。
- **10** 接続機器の電源を OFF し、INIT のディップスイッチを OFF してから接続機器の電源を再投入します。

ラダーソフトの設定(MPE720 Ver.6 の場合)

- 1 ラダーソフトを起動します。
- 2 プロジェクトファイルを作成します。
- 3 ツリービューの [モジュール構成]をダブルクリックします。 [Engineering Manager] が起動します。
- 4 [Engineering Manager]の[コントローラ]でラック種別と通信モジュールをプルダウンメニューから 選択します。

通信モジュールが使用しているスロット番号に対応する番号で設定してください。

通信モジュールを選択すると、[Engineering Manager]の[モジュール詳細]に設定内容が表示されます。

5 [モジュール詳細]で No.の数字部分をダブルクリックして通信設定を行います。

イーサネットユニットを接続しているスロット番号に相当する数字をダブルクリックします。

設定項目		設定内容
伝送パラメータ設定	自局設定 IP アドレス	接続機器の IP アドレス

重要・コネクションパラメータ設定はブランクにしてください。 コネクションパラメータを設定すると通信できません。

- 6 設定内容を保存し、[Engineering Manager] を終了します。
- 7 通信モジュールのディップスイッチ「INIT」を ON して、電源を投入します。
- 8 設定内容を通信モジュールに書込みます。

9 接続機器の電源を OFF し、INIT のディップスイッチを OFF してから接続機器の電源を再投入します。

注意事項

 IP アドレスに関してはネットワーク管理者に確認してください。同一ネットワークで重複する IP アドレスを設定しないでください。

重要
 ・ 設定を書込む際は「転送後にフラッシュ保存を実行」に必ずチェックを付けてください。
 チェックを付けずに転送すると、接続機器を再起動した場合に転送したデータが消えてしまいます。

3.4 設定例 4

GP-Pro EX の設定

通信設定

設定画面を表示するには、[プロジェクト]メニューの[システム設定]-[接続機器設定]をクリック します。

接続機器1					
概要		接続機器変更			
メーカー (株)安川電機	シリーズ MP/インバータ/サーボ Ethernet	ポート イーサネット(UDP)			
文字列データモード 1 変更					
通信設定					
ポート番号 🛛 1024 📑 🔽 自動	助割当				
タイムアウト 3 🛨 (sec)					
<u> </u>					
送信ウェイト 🛛 📑 (ms)	初期設定				
機器別設定					
接続可能台数 32台 <u>機器を追加</u>					
No 機器名		間接機器			
I PLC1 I >U−X=MP20	00シリーズ,IPアドレス=192.168.000.001				

機器設定

設定画面を表示するには、[接続機器設定]の[機器別設定]から設定したい接続機器の 🏬 ([設定]) をクリックします。

複数の接続機器を接続する場合は、[接続機器設定]の[機器別設定]から[機器を追加]をクリック することで、接続機器を増やすことができます。

💣 個別機器設定		×
PLC1		
製品	MP2000シリーズ 🔽	
製品またはシリーズ アドレスを再確認し	を変更した場合は、すでに使用されている てください。	
IPアドレス	192. 168. 0. 1	
	初期設定	
	OK(2) キャンセル]

注意事項

- IP アドレスに関してはネットワーク管理者に確認してください。同一ネットワークで重複する IP アドレスを設定しないでください。
- 個別機器設定の IP アドレスは、接続機器側の IP アドレスを設定してください。
- 表示器の IP アドレスは、表示器のオフラインモードで設定する必要があります。

接続機器の設定

通信モジュール 218IF-02 の通信設定はラダーソフト(MPE720)で行います。 通信設定に関する詳細は接続機器のマニュアルを参照してください。 設定手順はラダーソフトのバージョンによって異なります。

ラダーソフトの設定(MPE720 Ver.5 の場合)

- 1 ラダーソフトを起動し、root フォルダにオーダフォルダ、PLC フォルダを作成します。
- 2 作成した接続機器を右クリックして表示されるメニューからログオンを選択します。

MEMO ・表示されたメニューの[オンライン]にチェックが入っていないことを確認してからロ グオンしてください。

- ログオンの方法については接続機器のユーザーズマニュアルを参照してください。
- 3 PLC フォルダから [定義フォルダ]-[モジュール構成]をダブルクリックして [Engineering Manager] を表示します。
- 4 [Engineering Manager]の[コントローラ]でラック種別と通信モジュールをプルダウンメニューから 選択します。

通信モジュールが使用しているスロット番号に対応する番号で設定してください。

通信モジュールを選択すると、[Engineering Manager]の[モジュール詳細]に設定内容が表示されます。

5 [モジュール詳細]で No.の数字部分をダブルクリックして通信設定を行います。

イーサネットユニットを接続しているスロット番号に相当する数字をダブルクリックします。

設定項目		設定内容		
伝送パラメータ設定	自局設定 IP アドレス	接続機器の IP アドレス		

重要 ・ コネクションパラメータ設定はブランクにしてください。 コネクションパラメータを設定すると通信できません。

- 6 設定内容を保存し、[Engineering Manager] を終了します。
- 7 通信モジュールのディップスイッチ「INIT」を ON して、電源を投入します。
- 8 通信設定を通信モジュールに転送します。
- 9 オンラインで接続機器にログオンし、転送したデータを FLASH に書込みます。
- **10** 接続機器の電源を OFF し、INIT のディップスイッチを OFF してから接続機器の電源を再投入します。

ラダーソフトの設定(MPE720 Ver.6 の場合)

- 1 ラダーソフトを起動します。
- 2 プロジェクトファイルを作成します。
- 3 ツリービューの [モジュール構成]をダブルクリックします。 [Engineering Manager] が起動します。
- 4 [Engineering Manager]の[コントローラ]でラック種別と通信モジュールをプルダウンメニューから 選択します。

通信モジュールが使用しているスロット番号に対応する番号で設定してください。

通信モジュールを選択すると、[Engineering Manager]の[モジュール詳細]に設定内容が表示されます。

5 [モジュール詳細]で No.の数字部分をダブルクリックして通信設定を行います。

イーサネットユニットを接続しているスロット番号に相当する数字をダブルクリックします。

設定項目		設定内容
伝送パラメータ設定	自局設定 IP アドレス	接続機器の IP アドレス

重要・コネクションパラメータ設定はブランクにしてください。 コネクションパラメータを設定すると通信できません。

- 6 設定内容を保存し、[Engineering Manager] を終了します。
- 7 通信モジュールのディップスイッチ「INIT」を ON して、電源を投入します。
- 8 設定内容を通信モジュールに書込みます。

9 接続機器の電源を OFF し、INIT のディップスイッチを OFF してから接続機器の電源を再投入します。

注意事項

 IP アドレスに関してはネットワーク管理者に確認してください。同一ネットワークで重複する IP アドレスを設定しないでください。

重要
 ・ 設定を書込む際は「転送後にフラッシュ保存を実行」に必ずチェックを付けてください。
 チェックを付けずに転送すると、接続機器を再起動した場合に転送したデータが消えてしまいます。

3.5 設定例 5

GP-Pro EX の設定

通信設定

設定画面を表示するには、[プロジェクト]メニューの[システム設定]-[接続機器設定]をクリック します。

接続機器1		
概要		接続機器変更
メーカー (株)安川電機	シリーズ MP/インバータ/サーボ Ethernet	ポート イーサネット(UDP)
文字列データモード 1 変更		
通信設定		
ポート番号 🛛 1024 🚍 🔽 自	動割当	
タイムアウト 3 芸 (sec)		
リトライ 2 芸		
送信ウェイト 🛛 📑 (ms)	初期設定	
機器別設定		
接続可能台数 32台 <u>機器を追加</u>	L	
No. 機器名 設定		間接機器 ieto
1 PLC1 Συν-Ζ=Σ-V	シリーズ回転形モータ(M-II),中継IPアドレ	

機器設定

設定画面を表示するには、[接続機器設定]の[機器別設定]から設定したい接続機器の 🏬 ([設定]) をクリックします。

複数の接続機器を接続する場合は、[接続機器設定]の[機器別設定]から[機器を追加]をクリック することで、接続機器を増やすことができます。

💣 個別機器設定	Ĩ				×
PLC1					
製品	サーボ		•		
シリーズ	Σ-Vシリー	ズ回転形モー	-タ(M-I	D	•
製品またはシリーフ アドレスを再確認り	くを変更した場 してください。	易合は、すで()	使用る	きれている	
中維IPアドレス	192. 16	8. 0.	1		
ー中継パスー					
デバイス	、種別	回線	番号	号機番号	
MECHATROL	INK-II	▼ 1		65 🚍	Ξ
				うつ甘用三小	
				*//共相致	~E
		0K(<u>O</u>)		キャンセル	

注意事項

- IP アドレスに関してはネットワーク管理者に確認してください。同一ネットワークで重複する IP アドレスを設定しないでください。
- 個別機器設定の IP アドレスは、接続機器側の IP アドレスを設定してください。
- 表示器の IP アドレスは、表示器のオフラインモードで設定する必要があります。

接続機器の設定

通信設定は MP シリーズと -V シリーズの両方で行います。

MP シリーズの設定

通信設定はラダーソフト (MPE720) で行います。

通信設定に関する詳細は接続機器のマニュアルを参照してください。

- 1 ラダーソフトを起動します。
- 2 プロジェクトファイルを作成します。
- 3 ツリービューの[モジュール構成]をダブルクリックします。

[Engineering Manager] が起動します。

- 4 [モジュール構成定義の新規ファイル]ダイアログボックスの[OK]をクリックします。
- 5 [Engineering Manager]の[コントローラ]でMECHATROLINK 接続モジュールをプルダウンメニューから選択します。

モジュールが使用しているスロット番号に対応する番号で設定してください。

MECHATROLINK 接続モジュールを選択すると、[Engineering Manager]の[モジュール詳細]に設定 内容が表示されます。

- 6 [モジュール詳細]の[回線番号]に「01」を入力します。
 表示器の回線番号と同じ値を設定します。
- 7 [詳細]の[MECHATROLINK]をダブルクリックします。
- 8 [リンク割付]タブをクリックし、[ST#]の[01]を以下のように設定します。

設定項目	設定値		
TYPE	使用する -V シリーズの機種を選択します。		

MEMO

 ・ 設定する [ST#] は -V シリーズの局アドレスによって決まります。
 局アドレスが 41H の場合、ST#01 を設定します。

9 [Engineering Manager] の [コントローラ] で CPU を選択します。

- 10 [モジュール詳細]で通信モジュールの No. をダブルクリックします。
- 11 [伝送パラメータ設定]を以下のように設定します。

設定項目	設定値
IP アドレス	192.168.0.1
サブネットマスク	255.255.255.0

12 [ファイル] メニューから [保存] を選択して設定内容を保存し、[Engineering Manager] を終了しま す。 13 設定内容を MP シリーズに書込みます。

- 重要

-V シリーズの設定

通信設定はディップスイッチ(SW2)とロータリースイッチ(SW1)で行います。例えばSW2-3が OFF、SW1が1の場合、局アドレスは41Hになります。

通信設定に関する詳細は接続機器のマニュアルを参照してください。

• ディップスイッチ(SW2)の設定

ディップスイッチ	設定値	設定内容	
1	ON	通信速度:10Mbps(MECHATROLINK-II)	
2	任意	データの転送サイズを設定します。 ON:32 バイトデータ転送 OFF:17 バイトデータ転送	
3	OFF	ロータリースイッチ(SW1)との組み合わせで局番号を設定します。 ON: 局アドレスの十の位が 0x5 OFF: 局アドレスの十の位が 0x4	
4	OFF	常時 OFF	

• ロータリースイッチ(SW1)の設定

ディップスイッチ(SW2)の3番との組み合わせで局番号を設定します。

ロータリー スイッチ	設定値	設定内容
SW1	1	局アドレスの一の位

注意事項

 IP アドレスに関してはネットワーク管理者に確認してください。同一ネットワークで重複する IP アドレスを設定しないでください。

3.6 設定例 6

GP-Pro EX の設定

通信設定

設定画面を表示するには、[プロジェクト]メニューの[システム設定]-[接続機器設定]をクリック します。

接続機器1	
概要	<u>接続機器変更</u>
メーカー (株)安川電機 シリーズ MP/イ)	バータ/サーボ Ethernet ポート イーサネット(UDP)
文字列データモード 1 変更	
通信設定	
ポート番号 🛛 1024 🖃 🔽 自動割当	
タイムアウト 3 芸 (sec)	
リトライ 2 🗄	
送信ウェイト 0 🛨 (ms) 初期設定	
機器別設定	
接続可能台数 32台 <u>機器を追加</u>	
No. 機器名 設定	間接機器
1 PLC1	(M-ID,中維IPアドレス 4)

機器設定

設定画面を表示するには、[接続機器設定]の[機器別設定]から設定したい接続機器の 🏬 ([設定]) をクリックします。

複数の接続機器を接続する場合は、[接続機器設定]の[機器別設定]から[機器を追加]をクリック することで、接続機器を増やすことができます。

💣 個別機器設定	Ē				×
PLC1					
製品	サーボ		-]	
シリーズ	Σ-Vシリ	リーズリニア	モータ(M-	D	-
製品またはシリーン アドレスを再確認り	ズを変更した してください。	を場合は、 ・	すでに使	用されてい	6
中維IPアドレス	192.	168. (). 1		
- 中継パス					
デバイス	、種別		回線番号	, 号機	11日日 1日日日 1日日日 1日日日 1日日日 1日日日 1日日日 1日日
MECHATROL	.INK-II	7	1	65	
				żΠź	調査
				- 1735	34241
		OK	0)	キャン	セル

注意事項

- IP アドレスに関してはネットワーク管理者に確認してください。同一ネットワークで重複する IP アドレスを設定しないでください。
- 個別機器設定の IP アドレスは、接続機器側の IP アドレスを設定してください。
- 表示器の IP アドレスは、表示器のオフラインモードで設定する必要があります。

接続機器の設定

通信設定は MP シリーズと -V シリーズの両方で行います。

MP シリーズの設定

通信設定はラダーソフト (MPE720) で行います。

通信設定に関する詳細は接続機器のマニュアルを参照してください。

- 1 ラダーソフトを起動します。
- 2 プロジェクトファイルを作成します。
- 3 ツリービューの[モジュール構成]をダブルクリックします。

[Engineering Manager] が起動します。

- 4 [モジュール構成定義の新規ファイル]ダイアログボックスの[OK]をクリックします。
- 5 [Engineering Manager]の[コントローラ]でMECHATROLINK 接続モジュールをプルダウンメニューから選択します。

モジュールが使用しているスロット番号に対応する番号で設定してください。

MECHATROLINK 接続モジュールを選択すると、[Engineering Manager]の[モジュール詳細]に設定 内容が表示されます。

- 6 [モジュール詳細]の[回線番号]に「01」を入力します。
 表示器の回線番号と同じ値を設定します。
- 7 [詳細]の[MECHATROLINK]をダブルクリックします。
- 8 [リンク割付]タブをクリックし、[ST#]の[01]を以下のように設定します。

設定項目	設定値		
TYPE	使用する	-V シリーズの機種を選択します。	

MEMO

 ・ 設定する [ST#] は -V シリーズの局アドレスによって決まります。
 局アドレスが 41H の場合、ST#01 を設定します。

9 [Engineering Manager] の [コントローラ] で CPU を選択します。

- 10 [モジュール詳細]で通信モジュールの No. をダブルクリックします。
- 11 [伝送パラメータ設定]を以下のように設定します。

設定項目	設定値
IP アドレス	192.168.0.1
サブネットマスク	255.255.255.0

12 [ファイル] メニューから [保存] を選択して設定内容を保存し、[Engineering Manager] を終了しま す。 13 設定内容を MP シリーズに書込みます。

- 重要

- V シリーズの設定

通信設定はディップスイッチ(SW2)とロータリースイッチ(SW1)で行います。例えばSW2-3が OFF、SW1が1の場合、局アドレスは41Hになります。

通信設定に関する詳細は接続機器のマニュアルを参照してください。

• ディップスイッチ(SW2)の設定

ディップスイッチ	設定値	設定内容
1	ON	通信速度:10Mbps(MECHATROLINK-II)
2	任意	データの転送サイズを設定します。 ON:32 バイトデータ転送 OFF:17 バイトデータ転送
3	OFF	ロータリースイッチ(SW1)との組み合わせで局番号を設定します。 ON: 局アドレスの十の位が 0x5 OFF: 局アドレスの十の位が 0x4
4	OFF	常時 OFF

• ロータリースイッチ(SW1)の設定

ディップスイッチ(SW2)の3番との組み合わせで局番号を設定します。

ロータリー スイッチ	設定値	設定内容
SW1	1	局アドレスの一の位

注意事項

 IP アドレスに関してはネットワーク管理者に確認してください。同一ネットワークで重複する IP アドレスを設定しないでください。 3.7 設定例 7

GP-Pro EX の設定

通信設定

設定画面を表示するには、[プロジェクト]メニューの[システム設定]-[接続機器設定]をクリック します。

接続機器1		
概要		接続機器変更
メーカー (株)安川電機	シリーズ MP/インバータ/サーボ Ethernet	ポート イーサネット(UDP)
文字列データモード 1 変更		
通信設定		
ポート番号 🛛 1024 🚍 🔽 自	動割当	
タイムアウト 3 芸 (sec)		
リトライ 2 芸		
送信ウェイト 🛛 🚊 (ms)	初期設定	
機器別設定		
接続可能台数 32台 <u>機器を追加</u>	L	
No 桦器名 翻定		間接機器
1 PL01 Syl=z=Σ-V	シリーズ回転形モータ(M-III).中維IPアド	

機器設定

設定画面を表示するには、[接続機器設定]の[機器別設定]から設定したい接続機器の 🏬 ([設定]) をクリックします。

複数の接続機器を接続する場合は、[接続機器設定]の[機器別設定]から[機器を追加]をクリック することで、接続機器を増やすことができます。

💣 個別機器設定	Ē 🛛 🔀
PLC1	
製品	サーボ
シリーズ	Σ-Vシリーズ回転形モータ(M-III)
製品またはシリース アドレスを再確認し	くを変更した場合は、すでに使用されている してください。
中維IPアドレス	192. 168. 0. 1
中維パス	
デバイス	、種別 回線番号 号機番号
MECHATROL	INK-III 🔽 🚺 🔁
	初期設定
	OK(Q) キャンセル

注意事項

- IP アドレスに関してはネットワーク管理者に確認してください。同一ネットワークで重複する IP アドレスを設定しないでください。
- 個別機器設定の IP アドレスは、接続機器側の IP アドレスを設定してください。
- 表示器の IP アドレスは、表示器のオフラインモードで設定する必要があります。

接続機器の設定

通信設定は MP シリーズと -V シリーズの両方で行います。

MP シリーズの設定

通信設定はラダーソフト (MPE720) で行います。

通信設定に関する詳細は接続機器のマニュアルを参照してください。

- 1 ラダーソフトを起動します。
- 2 プロジェクトファイルを作成します。
- 3 ツリービューの[モジュール構成]をダブルクリックします。

[Engineering Manager] が起動します。

- 4 [モジュール構成定義の新規ファイル]ダイアログボックスの[OK]をクリックします。
- 5 [Engineering Manager]の[コントローラ]でMECHATROLINK 接続モジュールをプルダウンメニューから選択します。

モジュールが使用しているスロット番号に対応する番号で設定してください。

MECHATROLINK 接続モジュールを選択すると、[Engineering Manager]の[モジュール詳細]に設定 内容が表示されます。

- 6 [モジュール詳細]の[回線番号]に「01」を入力します。
 表示器の回線番号と同じ値を設定します。
- 7 [詳細]の[MECHATROLINK]をダブルクリックします。
- 8 [リンク割付]タブをクリックし、[ST#]の[01]を以下のように設定します。

設定項目	設定値
ADR	03H
ExADR	00
VENDOR	Yaskawa Electric co.
DEVICE	-V シリーズの機種

MEMO • [PROFILE]、[BYTE]、[SCAN] は自動的に設定されます。

- 9 [Engineering Manager] の[コントローラ] で CPU を選択します。
- 10 [モジュール詳細] で通信モジュールの No. をダブルクリックします。
- 11 [伝送パラメータ設定]を以下のように設定します。

設定項目	設定値
IP アドレス	192.168.0.1
サブネットマスク	255.255.255.0

12 [ファイル] メニューから [保存]を選択して設定内容を保存し、 [Engineering Manager] を終了します。

13 設定内容を MP シリーズに書込みます。

重要

設定を書込む際は「転送後にフラッシュ保存を実行」には必ずチェックを付けてください。
 チェックを付けずに転送すると、接続機器を再起動した場合に転送したデータが消えてしまいます。

-V シリーズの設定

通信設定はロータリースイッチ(S1とS2)で行います。 通信設定に関する詳細は接続機器のマニュアルを参照してください。

ロータリー スイッチ	設定値	設定内容
S1 (× 16)	0	
S2(x1)	3	

注意事項

 IP アドレスに関してはネットワーク管理者に確認してください。同一ネットワークで重複する IP アドレスを設定しないでください。 3.8 設定例 8

GP-Pro EX の設定

通信設定

設定画面を表示するには、[プロジェクト]メニューの[システム設定]-[接続機器設定]をクリック します。

接続機器1		
概要		接続機器変更
メーカー (株)安川電機	シリーズ MP/インバータ/サーボ Ethernet	ポート イーサネット(UDP)
文字列データモード 1 変更		
通信設定		
ポート番号 🛛 1024 🚊 🔽 自	動割当	
タイムアウト 3 芸 (sec)		
リトライ 2 🗄		
送信ウェイト 🛛 🚊 (ms)	初期設定	
機器別設定		
接続可能台数 32台 <u>機器を追加</u>	1	
No 機器名 設定		間接機器
1 PL01 [9/9-ズ=Σ-\	/シリーズリニアモータ(M-III)、中維IPアドレ	

重要 ● -V シリーズを 1:n 接続する場合は送信ウェイトを 100ms 以上に設定する必要があり ます。

機器設定

設定画面を表示するには、[接続機器設定]の[機器別設定]から設定したい接続機器の 🏬 ([設定]) をクリックします。

複数の接続機器を接続する場合は、[接続機器設定]の[機器別設定]から[機器を追加]をクリック することで、接続機器を増やすことができます。

💣 個別機器設定	2				×
PLC1					
製品	サーボ		•		
シリーズ	Σ-Vシリ	リーズリニア・	モータ(M-II	0	-
製品またはシリーク アドレスを再確認り	くを変更した してくだざい。	を場合は、	すでに使用	されている	
中継IPアドレス	192.	168. O	L 1		
中継パス					
デバイス	、種別		回線番号	号機番号	-
MECHATROL	INK-III	Ŧ	1 🗄	3	3
				5m#REA	
				作力共H言为	UE
		OK (キャンセル	

注意事項

- IP アドレスに関してはネットワーク管理者に確認してください。同一ネットワークで重複する IP アドレスを設定しないでください。
- 個別機器設定の IP アドレスは、接続機器側の IP アドレスを設定してください。
- 表示器の IP アドレスは、表示器のオフラインモードで設定する必要があります。

接続機器の設定

通信設定は MP シリーズと -V シリーズの両方で行います。

MP シリーズの設定

通信設定はラダーソフト (MPE720) で行います。

通信設定に関する詳細は接続機器のマニュアルを参照してください。

- 1 ラダーソフトを起動します。
- 2 プロジェクトファイルを作成します。
- 3 ツリービューの[モジュール構成]をダブルクリックします。

[Engineering Manager] が起動します。

- 4 [モジュール構成定義の新規ファイル]ダイアログボックスの[OK]をクリックします。
- 5 [Engineering Manager]の[コントローラ]でMECHATROLINK 接続モジュールをプルダウンメニューから選択します。

モジュールが使用しているスロット番号に対応する番号で設定してください。

MECHATROLINK 接続モジュールを選択すると、[Engineering Manager]の[モジュール詳細]に設定 内容が表示されます。

- 6 [モジュール詳細]の[回線番号]に「01」を入力します。
 表示器の回線番号と同じ値を設定します。
- 7 [詳細]の[MECHATROLINK]をダブルクリックします。
- 8 [リンク割付]タブをクリックし、[ST#]の[01]を以下のように設定します。

設定項目	設定値
ADR	03H
ExADR	00
VENDOR	Yaskawa Electric co.
DEVICE	-V シリーズの機種

MEMO • [PROFILE]、[BYTE]、[SCAN] は自動的に設定されます。

- 9 [Engineering Manager] の[コントローラ] で CPU を選択します。
- 10 [モジュール詳細] で通信モジュールの No. をダブルクリックします。
- 11 [伝送パラメータ設定]を以下のように設定します。

設定項目	設定値
IP アドレス	192.168.0.1
サブネットマスク	255.255.255.0

12 [ファイル] メニューから [保存]を選択して設定内容を保存し、 [Engineering Manager] を終了します。

13 設定内容を MP シリーズに書込みます。

重要

設定を書込む際は「転送後にフラッシュ保存を実行」には必ずチェックを付けてください。
 チェックを付けずに転送すると、接続機器を再起動した場合に転送したデータが消えてしまいます。

-V シリーズの設定

通信設定はロータリースイッチ(S1とS2)で行います。 通信設定に関する詳細は接続機器のマニュアルを参照してください。

ロータリー スイッチ	設定値	設定内容
S1 (× 16)	0	
S2(x1)	3	

注意事項

 IP アドレスに関してはネットワーク管理者に確認してください。同一ネットワークで重複する IP アドレスを設定しないでください。

3.9 設定例 9

GP-Pro EX の設定

通信設定

設定画面を表示するには、[プロジェクト]メニューの[システム設定]-[接続機器設定]をクリック します。

概要 <u>接続機器変更</u> メーカー 【休〉安川電機 ジリーズ 【MP/インバータ/サーボ Ethernet ポート 【イーサネット(JDP)	
メーカー (株)安川電機 シリーズ MP/インバータ/サーボ Ethernet ポート イーサネット(UDP)	
文字列データモード 1 変更	
通信設定	
ポート番号 1024 🚍 🔽 自動割当	
タイムアウト 3 🗮 (sec)	
มหวิศ 🛛 🚊	
送信ウェイト 0 <u></u> (ms) 初期設定	
機器別設定	
接続可能台数 32台 <u>機器を追加</u>	
No. 機器名 調定 間接機器	
1 PLC1 1 アレーズ=MP3000シリーズ,IPアドレス=192.168.000.001	

機器設定

設定画面を表示するには、[接続機器設定]の[機器別設定]から設定したい接続機器の 🏬 ([設定]) をクリックします。

複数の接続機器を接続する場合は、[接続機器設定]の[機器別設定]から[機器を追加]をクリック することで、接続機器を増やすことができます。

💣 個別機器設定		×
PLC1		
製品	MP3000シリーズ	
製品またはシリーズ アドレスを再確認し	、を変更した場合は、すでに使用されている ってください。	
IPアドレス	192. 168. 0. 1	
	初期設定	
	OK(Q) キャンセル	

注意事項

- IP アドレスに関してはネットワーク管理者に確認してください。同一ネットワークで重複する IP アドレスを設定しないでください。
- 個別機器設定の IP アドレスは、接続機器側の IP アドレスを設定してください。
- 表示器の IP アドレスは、表示器のオフラインモードで設定する必要があります。

接続機器の設定

通信設定はラダーソフト (MP720 Ver.7) で行います。 通信設定に関する詳細は接続機器のマニュアルを参照してください。

- 1 ラダーソフトを起動します。
- 2 プロジェクトファイルを作成します。
- 3 [モジュール構成]をクリックして [MC-Configurator]を起動します。
- 4 使用する CPU の [218IFD] をダブルクリックします。
- 5 [パラメータ設定]タブをクリックします。
- 6「伝送パラメータ設定」の「IPアドレス」と「サブネットマスク」を設定します。

設定項目	設定値
IPアドレス	192.168.0.1
サブネットマスク	255.255.255.0

- 7 設定内容を接続機器に書込みます。
- 8 接続機器の電源を再投入します。

注意事項

 IP アドレスに関してはネットワーク管理者に確認してください。同一ネットワークで重複する IP アドレスを設定しないでください。

3.10 設定例 10

GP-Pro EX の設定

通信設定

設定画面を表示するには、[プロジェクト]メニューの[システム設定]-[接続機器設定]をクリック します。

接続機器1		
概要		接続機器変更
メーカー (株)安川電機	シリーズ MP/インバータ/サーボ Ethernet	ポート イーサネット(UDP)
文字列データモード 1 変更		
通信設定		
ポート番号 🛛 1024 🚍 🔽 自自	動割当	
タイムアウト 3 芸 (sec)		
リトライ 2 🚊		
送信ウェイト 0 🚊 (ms)	初期設定	
機器別設定		
接続可能台数 32台 <u>機器を追加</u>	L	
No 機器名 翻宏		間接機器
■ 1 PLC1 ■ シリーズ=V100	0.中継IPアドレス=192.168.000.001	

機器設定

設定画面を表示するには、[接続機器設定]の[機器別設定]から設定したい接続機器の 🏬 ([設定]) をクリックします。

複数の接続機器を接続する場合は、[接続機器設定]の[機器別設定]から[機器を追加]をクリック することで、接続機器を増やすことができます。

💕 個別機器設定	×
PLC1	
製品	インバータ
シリーズ	V1000 💌
製品またはシリーズ アドレスを再確認し	を変更した場合は、すでに使用されている てください。
中維IPアドレス	192. 168. 0. 1
中維パス	
デバイス	種別 回線番号 号機番号
MECHATROLI	NK-II 🔽 1 芸 651 🗮
	初期設定
	OK(Q) キャンセル

注意事項

- IP アドレスに関してはネットワーク管理者に確認してください。同一ネットワークで重複する IP アドレスを設定しないでください。
- 個別機器設定の IP アドレスは、接続機器側の IP アドレスを設定してください。
- 表示器の IP アドレスは、表示器のオフラインモードで設定する必要があります。

接続機器の設定

通信設定に関する詳細は接続機器のマニュアルを参照してください。

設定手順

- アップキーを押してセットアップモード画面を表示します。ENTER キーを押してセットアップモードへ移行します。
- 2 アップキーを押して設定項目を表示します。ENTER キーを押して設定画面へ移行します。
- 3 アップキーおよび RESET キーを押して設定値を選択します。ENTER キーを押して設定内容を確定します。

設定内容

設定項目	設定値	内容
b1-02 ¹	3	運転指令選択(オプションカード)
F60-20	21	MECHATROLINK 局アドレス
F60-22	0	MECHATROLINK リンク速度(10Mbps)

1 MECHATROLINK 経由で周波数を設定する場合は b1-01 に 3 を設定します。

3.11 設定例 11

GP-Pro EX の設定

通信設定

設定画面を表示するには、[プロジェクト]メニューの[システム設定]-[接続機器設定]をクリック します。

接続機器1		
概要		接続機器変更
メーカー (株)安川電機	シリーズ MP/インバータ/サーボ Ethernet	ポート イーサネット(UDP)
文字列データモード 1 変更		
通信設定		
ポート番号 🛛 1024 🚍 🔽 自動	助割当	
タイムアウト 3 🛨 (sec)		
<u> </u>		
送信ウェイト 0 🛨 (ms)	初期設定	
機器別設定		
接続可能台数 32台 <u>機器を追加</u>		
No 機器名 静定		間接機器
1 PLC1 1 PLC1 1 アレーズ=A100	0,中維IPアドレス=192.168.000.001	

機器設定

設定画面を表示するには、[接続機器設定]の[機器別設定]から設定したい接続機器の 🏬 ([設定]) をクリックします。

複数の接続機器を接続する場合は、[接続機器設定]の[機器別設定]から[機器を追加]をクリック することで、接続機器を増やすことができます。

💕 個別機器設定	×
PLC1	
製品	インバータ
シリーズ	A1000
製品またはシリーズ アドレスを再確認し	を変更した場合は、すでに使用されている てください。
中継IPアドレス	192. 168. 0. 1
- 中継パス	
デバイス	種別 回線番号 号機番号
MECHATROLI	NK-I 🗾 1 🗮 65 🗮
	初期設定
	OK(Q) キャンセル

注意事項

- IP アドレスに関してはネットワーク管理者に確認してください。同一ネットワークで重複する IP アドレスを設定しないでください。
- 個別機器設定の IP アドレスは、接続機器側の IP アドレスを設定してください。
- 表示器の IP アドレスは、表示器のオフラインモードで設定する必要があります。

接続機器の設定

通信設定に関する詳細は接続機器のマニュアルを参照してください。

設定手順

- アップキーを押してセットアップモード画面を表示します。ENTER キーを押してセットアップモードへ移行します。
- 2 アップキーを押して設定項目を表示します。ENTER キーを押して設定画面へ移行します。
- 3 アップキーおよび RESET キーを押して設定値を選択します。ENTER キーを押して設定内容を確定します。

設定内容

設定項目	設定値	内容
b1-02 ¹	3	運転指令選択(オプションカード)
F60-20	21	MECHATROLINK 局アドレス
F60-22	0	MECHATROLINK リンク速度(10Mbps)

1 MECHATROLINK 経由で周波数を設定する場合は b1-01 に 3 を設定します。

4 設定項目

表示器の通信設定は GP-Pro EX、または表示器のオフラインモードで設定します。 各項目の設定は接続機器の設定と一致させる必要があります。 ^{CPC}「3 通信設定例」(7ページ)

MEMO ・ 表示器の IP アドレスは、表示器のオフラインモードで設定する必要があります。 参照:保守 / トラブル解決ガイド「イーサネット設定」

4.1 GP-Pro EX での設定項目

通信設定

設定画面を表示するには、[プロジェクト]メニューの[システム設定]-[接続機器設定]をクリック します。

接続機器1		
概要		接続機器変更
メーカー (株)安川電機	シリーズ MP/インバータ/サーボ Ethernet	ポート イーサネット(UDP)
文字列データモード 1 変更		
通信設定		
ポート番号 🛛 1024 📑 🔽 自自	動割当	
タイムアウト 3 芸 (sec)		
リトライ 2 🚊		
送信ウェイト 🛛 🚊 (ms)	初期設定	
機器別設定		
接続可能台数 32台 <u>機器を追加</u>	L	
No 機器名 設定		間接機器
1 PLC1 IV-ズ=MP20	000シリーズ,IPアドレス=192.168.000.001	4-

設定項目	設定内容
ポート番号	表示器のポート番号を「1024 ~ 65535」で入力します。 [自動割当]にチェックを入れた場合、ポート番号は自動で設定されます。
タイムアウト	表示器が接続機器からの応答を待つ時間 (sec) を「1 ~ 127」で入力します。
リトライ	接続機器からの応答がない場合に、表示器がコマンドを再送信する回数を「0~ 255」で入力します。
送信ウェイト	表示器がパケットを受信してから、次のコマンドを送信するまでの待機時間 (ms)を「0~255」で入力します。

MEMO ・ 間接機器については GP-Pro EX リファレンスマニュアルを参照してください。

参照:GP-Pro EX リファレンスマニュアル「運転中に接続機器を切り替えたい(間接機器 指定)」 機器設定

設定画面を表示するには、[接続機器設定]の[機器別設定]から設定したい接続機器の 🏬 ([設定]) をクリックします。

複数の接続機器を接続する場合は、[接続機器設定]の[機器別設定]から[機器を追加]をクリック することで、接続機器を増やすことができます。

> ● 個別様器設定 ×
> PLC1
> 製品 MP20005リーズ ▼
> 製品またはシリーズを変更した場合は、すでに使用されている アドレスを再確認してください。
> IPアドレス 192 168 0 1
> 初期設定
> OK(Q) キャンセル

MP2000/MP3000 シリーズ

設定項目	設定内容		
製品	接続する製品を選択します。		
IPアドレス	接続機器の IP アドレスを入力します。 MEMO • IP アドレスに関してはネットワーク管理者に確認してください。重複する IP アドレスは設定しないでください。		

インバータ

🏄 個別機器設定	
PLC1	
	インバータ
シリーズ	V1000
製品またはシリース アドレスを再確認し	くを変更した場合は、すでに使用されている してください。
中維IPアドレス	192. 168. 0. 1
Importantion	
	初期設定
	OK(Q) キャンセル

-V シリーズ

💣 個別機器設定						×
PLC1						
製品	サーボ			•		
シリーズ	Σ-V9	リーズ回転	気形モー	夕(M-I	D	•
製品またはシリーズ アドレスを再確認し	を変更し	た場合は 。	、すでに	使用さ	\$れている	
中継IPアドレス	192.	168.	0.	1		
ー中継パスー						
デバイス	種別		回線書	睛号	号機番号	
MECHATROLI	NK-II	7	1		65 🗄	I
					約11月三分分	= 1
					1707718XA	
		0	K(<u>O</u>)		キャンセル	

設定項目	設定内容
製品	接続する製品を選択します。
シリーズ	接続機器のシリーズを選択します。
中継 IP アドレス	中継機器(MPシリーズ)のIPアドレスを入力します。 MEMO ・IPアドレスに関してはネットワーク管理者に確認してください。重複するIP アドレスは設定しないでください。
デバイス種別	デバイスの種別を表示します。
回線番号	回線番号を「1 ~ 16」で入力します。
号機番号	インバータの場合は号機番号を「1 ~ 255」で入力します。 -V シリーズの場合は局アドレスを次のように入力します。 MECHATROLINK-III:「65 ~ 79」「80 ~ 95」 MECHATROLINK-III:「3 ~ 239」



 -V シリーズと通信する場合、サブネットマスクの第3オクテットまでを255 に設定 する必要があります。
 例:255.255.255.0 など 4.2 オフラインモードでの設定項目

MEMO ・ オフラインモードへの入り方や操作方法は、保守 / トラブル解決ガイドを参照してください。

参照:保守/トラブル解決ガイド「オフラインモードについて」

オフラインモードは使用する表示器によって1画面に表示できる設定項目数が異なります。詳細はリファレンスマニュアルを参照してください。

通信設定

設定画面を表示するには、オフラインモードの[周辺機器設定]から[接続機器設定]をタッチしま す。表示された一覧から設定したい接続機器をタッチします。

通信設定	機器設定			
MP/インバータ/1	ナーボ Ethernet		[UDP]	Page 1/1
	ポート番号	○ 固定	● 自動 1024 ▼ ▲	1
	タイムアウト(s) リトライ 送信ウェイト(ms)		3 ▼ ▲ 2 ▼ ▲ Ø ▼ ▲	
	終了		戻る	2011/09/28 14:27:12

設定項目	設定内容
ポート番号	表示器のポート番号を設定します。 「固定」「自動」のいずれかを選択します。 「固定」を選択した場合は表示器のポート番号を「1024 ~ 65535」で入力します。 「自動」を選択した場合は入力した値に関わらず自動的に割り当てられます。
タイムアウト	表示器が接続機器からの応答を待つ時間 (sec) を「1 ~ 127」で入力します。
リトライ	接続機器からの応答がない場合に、表示器がコマンドを再送信する回数を「0 ~ 255」で入力します。
送信ウェイト	表示器がパケットを受信してから、次のコマンドを送信するまでの待機時間(ms) を「0~255」で入力します。

機器設定

設定画面を表示するには、[周辺機器設定]から[接続機器設定]をタッチします。表示された一覧から設定したい接続機器をタッチし、[機器設定]をタッチします。

通信設定	機器設定			
MP/インバータ/1	ナーボ Ethernet		[UDP]	Page 1/1
接続	機器名 PL	.01		-
ž	ンリーズ		MP3000シリーズ	•
I	Pアドレス		192 168 Ø	1
	終了		戻る	2011/09/28 14:27:27

設定項目	設定内容
接続機器名	設定する接続機器を選択します。接続機器名は GP-Pro EX で設定する接続機器の 名称です。(初期値 [PLC1])
シリーズ	接続機器のシリーズが表示されます。
IPアドレス	接続機器または中継機器(MPシリーズ)のIPアドレスを設定します。 MEMO • IPアドレスに関してはネットワーク管理者に確認してください。重複する IP アドレスは設定しないでください。

5 使用可能デバイス

使用可能なデバイスアドレスの範囲を下表に示します。ただし、実際にサポートされるデバイスの範囲は接続機器によって異なりますので、ご使用の接続機器のマニュアルで確認してください。

5.1 MP2000 シリーズ

_____ はシステムデータエリアに指定できます。

デバイス	ビットアドレス	ワードアドレス	32 bits	備考
システムレジスタ	SB000000~SB08191F	SW00000~SW08191		
入力レジスタ	IB00000~IBFFFFF	IW0000~IWFFFF		1
出力レジスタ	OB00000~OBFFFFF	OW0000~OWFFFF		1
データレジスタ	MB000000~MB65534F	MW00000~MW65534		
			-	

1 入出力レジスタに関しては、0x9000 ~ 0xFFFF は書き込めません。

MEMO ・ システムデータエリアについては GP-Pro EX リファレンスマニュアルを参照してください。

参照 : GP-Pro EX リファレンスマニュアル「LS エリア(ダイレクトアクセス方式専用エリア)」

表中のアイコンについてはマニュアル表記上の注意を参照してください。
 「表記のルール」

5.2 MP3000 シリーズ

□ はシステムデータエリアに指定できます。

デバイス	ビットアドレス	ワードアドレス	32 bits	備考
システムレジスタ	SB000000~SB65534F	SW00000~SW65534		
入力レジスタ	IB000000~IB17FFFF	IW00000~IW17FFF		1
出力レジスタ	OB000000~OB17FFFF	OW00000~OW17FFF	<u>[L/H]</u>	1
データレジスタ	MB00000000~MB1048575F	MW0000000~MW1048575		
G レジスタ	GB00000000~GB02097151F	GW0000000~GW02097151	/	

1 入出力レジスタに関しては、0x9000 ~ 0xFFFF は書き込めません。

MEMO ・ システムデータエリアについては GP-Pro EX リファレンスマニュアルを参照してください。

- 参照 : GP-Pro EX リファレンスマニュアル「LS エリア (ダイレクトアクセス方式専用エ リア)」
- 表中のアイコンについてはマニュアル表記上の注意を参照してください。

☞「表記のルール」

5.3 インバータ

□ はシステムデータエリアに指定できます。

デバイス	ビットアドレス	ワードアドレス	32 bit	備考
ビットレジスタ ¹	BR0000.0~ BR195C.F	-	-	2
レジスタ ¹	-	0000~195C	[L/H]	B i t F 2

1 インバータ内ではビットレジスタとレジスタは同じデバイスを構成します。ビットレジスタはビッ トアドレスにのみ使用されます。

なお、ビット指定時のアクセス方法はデバイスによって異なります。

ビットレジスタ..... BR0000.0~BR195C.F

レジスタ..... _{Bit}F)

2 使用できるレジスタ番号と読出し / 書込みが可能かどうかは、接続機器により異なります。詳細は 接続機器のマニュアルを参照してください。

MEMO
• 接続機器で使用できるシステムエリア設定は読込みエリアサイズのみです。読込みエリ アサイズについては GP-Pro EX リファレンスマニュアルを参照してください。

システムデータエリアについては GP-Pro EX リファレンスマニュアルを参照してください。

参照 : GP-Pro EX リファレンスマニュアル「LS エリア (ダイレクトアクセス方式専用エ リア)」

• 表中のアイコンについてはマニュアル表記上の注意を参照してください。

☞「表記のルール」

□ はシステムデータエリアに指定できます。

デバイス	ビットアドレス	ワードアドレス	32 bit	備考
通常パラメータエリア	0000.0~0FFF.F	0000~0FFF		1 2
一時パラメータエリア	1000.0~1FFF.F	1000~1FFF	<u>[[]</u>	1 2
モニタエリア	E000.0~EFFF.F	E000~EFFF		1 2

1 ビット書込みを行うと、いったん表示器が接続機器の該当するワードアドレスを読込み、読込んだ ワードアドレスにビットを立てて接続機器に戻します。表示器が接続機器のデータを読込んで返す 間に、そのワードアドレスへ接続機器で書込み処理を行うと、正しいデータが書込めない場合があ ります。

2 以下のアドレスは 32bit 長のパラメータです。2 ワード単位で読出し / 書込みしてください。

通常パラメータエリア
020AH / 020EH / 0210H / 0212H / 0282H / 051BH / 0520H / 0522H / 0524H / 0526H / 0531H / 0804H / 0806H / 0808H / 0819H / 0820H / 0822H / 0834H / 0836H / 0838H / 083AH / 083CH / 083EH / 0840H / 0890H / 0892H / 0894H / 0896H / 0898H / 089AH / 089CH / 089EH / 08A0H / 08A2H / 08A4H / 08A6H / 088A8H / 089AH / 089CH / 089EH / 0886H / 088A4H / 08A6H / 088A8H / 08ACH / 08AEH / 0880H / 0882H / 088CH / 088EH / 0A02H / 0A04H / 0A06H / 0A08H / 0A0AH / 0A0CH / 0A0EH / 0A10H / 0A12H / 0A14H / 0A16H / 0A18H / 0A42H / 0A44H / 0A46H / 0A48H / 0A4AH / 0A4CH / 0A4EH / 0A50H / 0A52H / 0A82H / 0A84H / 0A86H / 0A86H / 0A88H / 0A8AH / 0A86H / 0A88H / 0A8AH / 0A8CH / 0A88H / 0A8AH / 0A4CH / 0A4CH / 0A4EH / 0A50H / 0A52H / 0A82H / 0A84H / 0A86H / 0A88H / 0A8AH / 0A8CH / 0A8EH / 0A90H / 0A92H / 0AC2H / 0AC4H / 0AC6H / 0AC8H / 0ACAH / 0ACCH / 0ACEH / 0B02H / 0B04H / 0B06H / 0B08H / 0B0AH / 0B0CH / 0B0EH / 0B10H / 0B12H / 0B14H / 0B16H / 0B18H / 0B1AH / 0B1CH / 0B1CH / 0B20H / 0B22H / 0B24H / 0B26H /

一時パラメータエリア

 120AH /
 120EH /
 1210H /
 1212H /
 1282H /
 151BH /
 1520H /
 1522H /
 1524H /
 1526H /
 1531H /

 1804H /
 1806H /
 1808H /
 1814H /
 1819H /
 1820H /
 1822H /
 1834H /
 1836H /
 1838H /
 183AH /

 183CH /
 183EH /
 1840H /
 1890H /
 1892H /
 1894H /
 1896H /
 1898H /
 189AH /
 189EH /
 189EH /

 18A0H /
 18A2H /
 18A4H /
 18A6H /
 18A8H /
 18AAH /
 1896H /
 1898H /
 189CH /
 189EH /

 18A0H /
 18A2H /
 18A4H /
 18A6H /
 18A8H /
 18AAH /
 18ACH /
 189EH /
 189EH /
 180H /
 189CH /
 189EH /

 18A0H /
 18A2H /
 18A4H /
 18A6H /
 18AAH /
 18ACH /
 180CH /
 180CH /
 180CH /
 189EH /
 180CH /

• モニタエリア

E003H/ E009H/ E00EH/ E010H/ E012H/ E016H/ E01BH/ E084H/ E52AH/ E52CH/ E52EH/ E530H/ E532H/ E534H/ E536H/ E538H/ E53AH/ E53CH/ E601H/ E603H/ E605H/ E707H

MEMO	•	接続機器で使用できるシステムエリア設定は読込みエリアサイズのみです。読込みエリ
		アサイズについては GP-Pro EX リファレンスマニュアルを参照してください。

システムデータエリアについては GP-Pro EX リファレンスマニュアルを参照してください。

参照 : GP-Pro EX リファレンスマニュアル「LS エリア (ダイレクトアクセス方式専用エ リア)」

表中のアイコンについてはマニュアル表記上の注意を参照してください。

☞「表記のルール」

通常パラメータエリア

接続機器のユーザ定数パラメータを配置するエリアです。レジスタ番号はPn番号にオフセット値を 加算した値です。通常パラメータエリアのオフセット値は0000Hです。 Pn番号やレジスタ配置の詳細は接続機器のマニュアルを参照してください。

操作	内容
読出し	揮発メモリ(RAM など)の値を読出します。不揮発メモリ(EEPROM など)の値は 読出せません。
書込み	揮発メモリ(RAM など)と不揮発メモリ(EEPROM など)へ値を書込みます。
MEMO •	異なるレジスタグループの連続読出し / 連続書込みはできません。 列:07FFH から 0800H を連続読出しまたは連続書込みした場合、「データ整合エラー (33H)」または「アクセス制限エラー(31H)」になります。 存在しないレジスタ番号を指定すると「アクセス制限エラー(31H)」になります。

一時パラメータエリア

接続機器のユーザ定数パラメータを配置するエリアです。レジスタ番号は Pn 番号にオフセット値を 加算した値です。一時パラメータエリアのオフセット値は 1000H です。

Pn 番号やレジスタ配置の詳細は接続機器のマニュアルを参照してください。

操作	内容
読出し	揮発メモリ(RAM など)の値を読出します。
書込み	揮発メモリ(RAM など)へ値を書込みます。

ー時パラメータエリアへの書込みは揮発メモリ(RAM など)に書込まれるため、接続機器の電源を OFF にすると値が消去されます。

サーボチューニングなどメモリへの書込み回数が多くなる操作を一時パラメータエリアで行うと次の ような利点があります。

- 不揮発メモリの素子の劣化を抑えられる
- 処理時間を短縮できる

MEMO
 ・ 異なるレジスタグループの連続読出し/連続書込みはできません。
 例:07FFHから0800Hを連続読出しまたは連続書込みした場合、「データ整合エラー(33H)」または「アクセス制限エラー(31H)」になります。
 ・ 存在しないレジスタ番号を指定すると「アクセス制限エラー(31H)」になります。

モニタエリア

接続機器の内部情報(運転状況、アラームなどのステータス、各種状態フラグなど)を参照するため の領域です。レジスタ番号の値を参照することで接続機器の状態を確認することができます。接続機 器が動作している間は常にレジスタの値が変化します。

レジスタ 番号	名称	単位	レジスタ 数	符号	備考
E000H	モータ回転 / 移動速度	回転形 :min ⁻¹ リニア形 :mm/s	1	S	Un000
E001H	指令速度	回転形 :min ⁻¹ リニア形 :mm/s	1	S	Un001
E002H	内部トルク / 推力指令	%	1	S	Un002
E003H	回転角1(原点よりのパルス数)	Pulse	2	U	Un003
E005H	回転角2(原点よりの角度)	deg	1	U	Un004
E006H	入力信号モニタ	-	1	-	Un005
E007H	出力信号モニタ	-	1	-	Un006
E008H	入力指令パルス速度	回転形 :min ⁻¹ リニア形 :mm/s	1	S	Un007
E009H	偏差カウンタ(位置偏差量)	1000000000000000000000000000000000000	2	S	Un008
E00BH	累積負荷率	%(周期10s)	1	U	Un009
E00CH	回生負荷率	%(周期10s)	1	U	Un00A
E00DH		%(周期 10s)	1	U	Un00B
E00EH	入力指令パルスカウンタ	Pulse	2	S	Un00C
E010H	フィードバックパルスカウンタ	Pulse	2	S	Un00D
E012H	フルクローズドフィードバック パルスカウンタ	Pulse	2	S	Un00E
E016H	延べ稼働時間	100ms	2	U	Un012
E018H	モータ最大速度上限(リニア)	mm/s	1	U	Un010 (リニア形専用)
E019H	分周出力設定上限(リニア)	Pulse/Pitch	1	U	Un010 (リニア形専用)
E01AH	ホールセンサ情報	-	1	-	Un011
E01BH	フィードバックパルスカウンタ	指令単位	2	S	Un013
E01DH	有効ゲインモニタ	-	1	U	Un014
E01EH	セーフティ入出力信号モニタ	-	1	-	Un015
E084H	リニアスケールピッチ	pm	2	U	Un084
E086H	リニアスケールピッチ指数	10 のべき乗	1	S	Un085
E500H	異常トレースバックデータ 異常発生番号 =0	コード	1	U	Fn000-0
E501H	異常トレースバックデータ 異常発生番号 =1	コード	1	U	Fn000-1

GP-Pro EX 機器接続マニュアル

レジスタ 番号	名称	単位	レジスタ 数	符号	備考
E502H	異常トレースバックデータ 異常発生番号 =2	ゴード	1	U	Fn000-2
E503H	異常トレースバックデータ 異常発生番号 =3	コード	1	U	Fn000-3
E504H	異常トレースバックデータ 異常発生番号 =4	コード	1	U	Fn000-4
E505H	異常トレースバックデータ 異常発生番号 =5	コード	1	U	Fn000-5
E506H	異常トレースバックデータ 異常発生番号 =6	コード	1	U	Fn000-6
E507H	異常トレースバックデータ 異常発生番号 =7	コード	1	U	Fn000-7
E508H	異常トレースバックデータ 異常発生番号 =8	コード	1	U	Fn000-8
E509H	異常トレースバックデータ 異常発生番号 =9	コード	1	U	Fn000-9
E50AH	現在のアラーム状態	ゴード	1	U	
E51BH	サーボステータスモニタ	-	1	U	
E51CH	制御モードモニタ	-	1	U	
E52AH	異常トレースバックタイムスタンプ 異常発生番号 =0	100ms	2	U	
E52CH	異常トレースバックタイムスタンプ 異常発生番号 =1	100ms	2	U	
E52EH	異常トレースバックタイムスタンプ 異常発生番号 =2	100ms	2	U	
E530H	異常トレースバックタイムスタンプ 異常発生番号 =3	100ms	2	U	
E532H	異常トレースバックタイムスタンプ 異常発生番号 =4	100ms	2	U	
E534H	異常トレースバックタイムスタンプ 異常発生番号 =5	100ms	2	U	
E536H	異常トレースバックタイムスタンプ 異常発生番号 =6	100ms	2	U	
E538H	異常トレースバックタイムスタンプ 異常発生番号 =7	100ms	2	U	
E53AH	異常トレースバックタイムスタンプ 異常発生番号 =8	100ms	2	U	
E53CH	異常トレースバックタイムスタンプ 異常発生番号 =9	100ms	2	U	

 入力信号モニタ(E006H) MECHATROLINK形

Bit	状態信号	論理	Un 番号
0	SI0(CN1-13)	0=Lo(閉) 1=Hi(開)	
1	SII(CN1-7)	0=Lo(閉) 1=Hi(開)	
2	SI2(CN1-8)	0=Lo(閉) 1=Hi(開)	
3	SI3(CN1-9)	0=Lo(閉) 1=Hi(開)	Un005
4	SI4(CN1-10)	0=Lo(閉) 1=Hi(開)	
5	SI5(CN1-11)	0=Lo(閉) 1=Hi(開)	
6	SI6(CN1-12)	0=Lo(閉) 1=Hi(開)	
7	予備		

 出力信号モニタ(E007H) MECHATROLINK形

Bit	状態信号	論理	Un 番号
0	ALM(CN1-3,4)	0=Lo(閉) 1=Hi(開)	
1	SO1(CN1-1,2)	0=Lo(閉) 1=Hi(開)	
2	SO2(CN1-23,24)	0=Lo(閉) 1=Hi(開)	
3	SO3(CN1-25,26)	0=Lo(閉) 1=Hi(開)	Un006
4	予備		
5	予備		
6	予備		
7	予備		

• セーフティ入出力信号モニタ(E01EH)

Bit	状態信号	論理	Un 番号
0	/HWBB1(CN8-3,4)	0=Lo(開) 1=Hi(閉)	
1	/HWBB2(CN8-5,6)	0=Lo(開) 1=Hi(閉)	Un015
2 ~ 7	予備		

MEMO

 /HWBB1、/HWBB2 はセーフティオプションカード未接続時のみ有効です。セーフティ オプションカード接続時は不定となります。

• サーボステータスモニタ(E51BH)

参照值	内容
0000H	予約(イニシャル)
0001H	アラーム発生中(A.***)
0002H	ハードワイヤードベースブロック状態からの通電復帰待機中(HBB)
0003H	正・逆駆動禁止中(PTNT)
0004H	正転側駆動禁止中(P-OT)
0005H	逆転側駆動禁止中(N-OT)
0006H	モータ非通電中(BB)
0007H	モータ通電中 (RUN)
0008H	磁極検出中(PDET)

• 制御モードモニタ(E51CH)

参照值	内容
0000H	速度制御モード
0001H	位置制御モード
0002H	トルク制御モード

- MEMO JOG 運転モード、原点サーチモード、内部設定速度制御モード(接点指令)は速度制御 モードになります。
 - プログラム JOG 運転モード、アドバンストオートチューニングモード、EasyFFT モード は位置制御モードになります。

6 デバイスコードとアドレスコード

デバイスコードとアドレスコードは、データ表示器などのアドレスタイプで「デバイスタイプ&アド レス」を設定している場合に使用します。

6.1 MP2000 シリーズ

デバイス	デバイス名	デバイスコード(HEX)	備考
システムレジスタ	SW/SB	0080	ワードアドレス
入力レジスタ	IW/IB	0001	ワードアドレス
出力レジスタ	OW/OB	0081	ワードアドレス
データレジスタ	MW/MB	0000	ワードアドレス

6.2 MP3000 シリーズ

デバイス	デバイス名	デバイスコード(HEX)	備考
システムレジスタ	SW/SB	0080	ワードアドレス
入力レジスタ	IW/IB	0001	ワードアドレス
出力レジスタ	OW/OB	0081	ワードアドレス
データレジスタ	MW/MB	0000	ワードアドレス
G レジスタ	GW/GB	0002	ワードアドレス

6.3 インバータ

デバイス	デバイス名	デバイスコード(HEX)	備考
ビットレジスタ	BR	0080	アドレス
レジスタ	-	0000	アドレス

6.4

-V シリーズ

デバイス	デバイス名	デバイスコード(HEX)	アドレスコード
通常パラメータエリア	0	0000	ワードアドレス
一時パラメータエリア	1	0001	ワードアドレス
モニタエリア	Е	0009	ワードアドレス

7 エラーメッセージ

エラーメッセージは表示器の画面上に「番号:機器名:エラーメッセージ(エラー発生箇所)」のよう に表示されます。それぞれの内容は以下のとおりです。

項目	内容
番号	エラー番号
機器名	エラーが発生した接続機器の名称。接続機器名は GP-Pro EX で設定する接続機器 の名称です。(初期値 [PLC1])
エラーメッセージ	発生したエラーに関するメッセージを表示します。
エラー発生箇所	エラーが発生した接続機器の IP アドレスやデバイスアドレス、接続機器から受信したエラーコードを表示します。 MEMO • IP アドレスは「IP アドレス (10 進数):MAC アドレス (16 進数)」のように表示 されます。 • デバイスアドレスは「アドレス:デバイスアドレス」のように表示されます。 • 受信エラーコードは「10 進数[16 進数]」のように表示されます。

エラーメッセージの表示例

「RHAA035:PLC1: 書込み要求でエラー応答を受信しました (受信エラーコード :2[02H])」

МЕМО	•	受信したエラーコードの詳細は、接続機器のマニュアルを参照してください。
	•	ドライバ共通のエラーメッセージについては「保守/トラブル解決ガイド」の「表示器
		で表示されるエラー」を参照してください。

7.1 MP シリーズ

接続機器特有のエラーコード

エラーコード	内容		
0x90	伝送エラー		
0x92	0x92 伝文の内容に誤りがある		
0x96 レジスタ番号が範囲を超えている			
0x9C 他の装置によってファイルが変更された			
0x9D	0x9D システム上のデータアクセスに異常が発見された		

接続機器特有のエラーメッセージ

メッセージ ID	エラーメッセージ	内容
RHxx128	"(接続機器名):PLC は BUSY 状態のため要求を受け付けるこ とができませんでした (エラーコード :[16 進数])"	PLC は BUSY 状態です
RHxx129	"(接続機器名): オプションモジュールが装着されていません (エラーコード :[16 進数])"	オプションモジュール が装着されていない
RHxx130	"(接続機器名):対象のモジュールが正常に動作していません (エラーコード:[16進数])"	モジュールが正常に動 作していない
RHxx131	"(接続機器名):CPUがSTOP状態です(エラーコード:[16進数])"	CPU が STOP 状態
RHxx132	"(接続機器名): 書込み保護が " 書込み不可 " になっています (エラーコード :[16 進数])"	" 書込み不可 " になって います

7.2 インバータ

接続機器特有のエラーコード

エラーコード	エラー内容
0x01	ファンクションコードエラー
0x02	無効なレジスタ番号エラー
0x03	無効な個数エラー
0x21	日付設定エラー
0x22	書込みモードエラー
0x23	書込み時の主回路低電圧 (UV) エラー
0x24	一定処理時の書込みエラー

接続機器特有のエラーメッセージ

メッセージ ID	エラーメッセージ	内容
RHxx133	"(接続機器名):シリーズとデバイス種別が一致していません。 (MECHATROLINK-IIまたはMECHATROLINK-III)で接続しま す "	選択したインバータと 異なるデバイス種別を オフラインモードで選 択した場合に表示され ます。 デバイス種別を確認し てください。

7.3 -V シリーズ

接続機器特有のエラーコード

エラーコード	エラー内容	
0x01	ファンクションコードエラー • 対応していないファンクションコードまたはサブファンクションコード	
0x02	レジスタ番号不良 • アクセスしようとしたレジスタ番号が登録されていない	
0x03	 個数不良 読み出し、書き込みのデータ個数が1~最大個数(機種ごとに定義)でない 書き込みモードで、メッセージ中のデータ数が指定した個数になっていない 	
0x30	レジスタ番号不良(レベル高) • アクセスしようとしたレジスタ番号が登録されていない	
0x31	アクセス制限エラー ・ 指定したレジスタへのアクセスが許可されていない	
0x32	設定値範囲外エラー •書き込みデータの設定値が上下限範囲を超えている	
0x33	 データ整合エラー ・ 複数レジスタ単位でのアクセスを規定されている領域に対して、一部のレジスタのみアクセスしようとした ・ レジスタグループを超えた複数レジスタにアクセスしようとした 	
0x34	条件エラー • 指令メッセージ内容がレジスタ仕様規定の条件により処理できない	
0x35	処理競合エラー •処理中(他チャンネルとの優先度の問題など)により処理できない	

接続機器特有のエラーメッセージ

メッセージ ID	エラーメッセージ	内容
RHxx133	"(接続機器名):シリーズとデバイス種別が一致していません。 (MECHATROLINK-IIまたはMECHATROLINK-III)で接続しま す "	選択した -V シリーズ と異なるデバイス種別 をオフラインモードで 選択した場合に表示さ れます。 デバイス種別を確認し てください。