はじめに

このたびは、㈱デジタル製FIX for Windows95 & NT COM I/Oドライバをお買いあげいただき、誠に ありがとうございます。

I/O ドライバは、インテルーション社のFIX と豊田工機㈱製 TOYOPUC PC1/PC2 シリーズの通信をシリアルで行います。

ご使用にあたっては、本書をよくお読みいただき、本機の正しい取り扱い方法と機能を十分にご 理解いただきますようお願いします。

┌・お断り ― ― ― (1) 本製品および本書の内容の、一部または全部を無断で転載することは禁止されています。 (2) 本製品および本書の内容に関しては、将来予告なしに変更することがありますのでご了 承ください。 (3) 本製品および本書の内容に関しては、万全を期して作成いたしましたが、万一誤りや記 載もれなど、ご不審な点がありましたらご連絡ください。 (4) 本製品を運用した結果の影響については、(3)項にかかわらず責任を負いかねますので ご了承ください。

本書に記載の商品名や製品は、それぞれの所有者の商標です。

もくじ_

はじめに	
もくじ	2
梱包内容	3
使用上の注意	4
マニュアル表記上の注意	4
インストール	5

1 接続可能なPLC

接約	売可能なPLC	6
1	デバイス範囲	6
2	結線図	7

2 システム構成図

システム構成図

3 チャンネル・デバイス・ポールレコードの関係

チャンネル・デバイス・ポールレコードの関係

10

9

4 初期設定 1 1 1 タグの定義 1 6 2 シグナルコンディション 1 7 3 通信仕様 1 8

5 異常処理

異常	9.处理	19
1	トラブルシューティング	19

梱包内容

梱包箱には、以下のものが入っています。ご使用前に必ず確認してください。

FIX I/0 ドライバ 1枚

本書 1冊



取扱説明書	

ユーザー様登録カード、ユーザー登録について 1枚

品質や梱包などには出荷時に際し、万全を期しておりますが、万一破損や部品不足、その他お 気付きの点がありましたら、直ちに販売店までご連絡くださいますようお願いいたします。

使用上の注意

このFIX(TYP)ドライバの使用上の注意を以下に示します。

・パソコンとPLCとを接続する場合、豊田工機(株)製のRS-232C/RS-422変換器(TXU-2051)を
 ご使用ください。

マニュアル表記上の注意

本書で使用している用語や記号等の意味は以下のとおりです。

	注意していただきたいことについての説明です。
PLC	プログラマブル・ロジック・コントローラ(別名シーケンサ)を指します。
*1	脚注で説明している語句についています。
	使用するに際して、ポイントとなる項目です。
参照	関連事項の参照文献を示します。

本書ではFIXをすでにインストールしていることを前提に説明しています。

インストール

FIX32、FIX-FAの場合

FIX32、FIX-FAのCD-ROMをCD-ROMドライブにセットします。以下のウインドウが表示され ますので、付属のYASドライバをFDドライブにセットしてください。

1/0ドライバを選択していることを確認して<u>◎</u>をクリックしてください。インストール を開始します。

FDXソフトウェア・オブション	▼ インストールするオプションを選択してください。	
	□FIXサポート □ レシピ・パッケージ □ レポート ジェネレータ □ <u>I/Oドライバ</u> □ サンプル システム □ 早わかりチュートリアル	I/0 ドライバ
	□ + 100 97 1 + 197 ル □ オプション □ 更新	

iFIX の場合

iFIXのCD-ROMをCD-ROMドライブにセットします。以下のウインドウが表示されますので、 付属のYASドライバをFDドライブにセットしてください。

I/0ドライバを選択していることを確認して<u>次へ∞></u>をクリックしてください。インストー ルを開始します。

コンホッーネントの選択	べつしましたかけた ジャック ひつしました インション	
	 ハストールしたしいコルポーネントを選択し、インストールしたくない コルポーネントはチェックを解除します。 フ*ログラムファイル OK F デ*ログハ*・スマネージ** OK スケン*・スマネージ** OK スケン*・スマネージ** OK スケン*・スマネージ** OK マケン*・スマネージ** OK マケン*・スマネージ** OK マケン*・スマネージ** OK マケン*・スマネージ** マケン*・スマン*・スマネージ** マケン*・スマン*・スマン*・スマン*・スマン*・スマン*・スマン*・スマン*・スマ	I/0 ドライバ

「言語ディスクを挿入してください。」のウインドウが表示されますが、1/0ドライバのエラーメッセージファイルなどが、
 上書きされてしまいますので<スキップ>で処理をとばしてください。

詳細は、参照 FIXの取扱説明書

1 接続可能な PLC

サポートする COM リンクユニットは以下のとおりです。

シリーズ名	対象システム	COMリンクユニット
TOYOPUC PC1	PC1	TPU-2120
	F2	TFU-2628
TOYOPUC PC2	PC2/L2	TPU-5138,TPU-5174,TLU-2652, TLU-2769,TLU2695
	PC2J	THU-2755,THU-2927,THU-5139,
	PC2J16	THC-5137,THC-5169
	PC2JC	THC-5070

1-1 デバイス範囲

デバイス(メモリタイプ)のアドレス範囲は以下のとおりです。

メモリタイプ		TOYOPUC PC1		TOYOPUC PC2		TOYOPUC PC2 LIMIT	
		アドレス範囲	Poll Record の Length設定範囲	アドレス範囲	Poll Record の Length設定範囲	アドレス範囲	Poll Record の Length設定範囲
ビ	Χ,Υ,Μ	0~3777	8 ~ 2048	0 ~ FFFF	8 ~ 2048	0~07FF	8 ~ 2048
ሣ	К			0 ~ FFFF	8 ~ 2048	0~02FF	8 ~ 768
トア	V			0 ~ FFFF	8 ~ 2048	0~00FF	8 ~ 256
۲	T,C	0~3777	8 ~ 2048	0 ~ FFFF	8 ~ 2048	0~01FF	8~512
V	L			0 ~ FFFF	8 ~ 2048	0~07FF	8 ~ 2048
ズ	Р			0 ~ FFFF	8 ~ 2048	0~01FF	8~512
	D	4000 ~ 7777	1 ~ 128	0 ~ FFFF	1 ~ 128	0 ~ 2FFF	1 ~ 128
ワ	R			0 ~ FFFF	1 ~ 128	0~07FF	1 ~ 128
 -	Ν			0 ~ FFFF	1 ~ 128	0~01FF	1 ~ 128
ア	S			0 ~ FFFF	1 ~ 128	0~03FF	1 ~ 128
۲ ۱	В			0 ~ FFFF	1 ~ 128	0~01FF	1 ~ 128
レス	TS,TP			0 ~ FFFF	1のみ	0 ~ 1FFF	1のみ
	CS,CP			0 ~ FFFF	1のみ	0 ~ 1FFF	1のみ



TOYOPUC PC1、TOYOPUC PC2のアドレスは、通信コマンド で指定できる最大のアドレス範囲を示しています。Poll RecordのAddress設定はこの範囲内で行えますが、実際の アドレスは、ご使用のPLCで指定できる範囲となりますの で、その範囲内で設定してください。

TOYOPUC PC2 LIMITのアドレスは、実際に PLC 内に実在す るアドレス範囲を示しています。

ビットタイプのメモリ(X/Y/M/K/V/T/C/L/P)では8の倍数の値のみ指定してください。

TOYOPUC PC1のアドレス表記、指定は8進数(OCTAL)となっていますので注意してください。

結線図

パソコンとPLC を接続するケーブルの結線図を以下に示します。

< パ ソコンのシリアルインターフェイスが9ピン/4線式の場合>

豊田工機(株)製のRS-232C/RS422 変換器(TXU-2051)を使用する場合



< パソコンのシリアルインターフェイスが 25 ピン /4 線式の場合 >

豊田工機(株)製のRS-232C/RS422 変換器(TXU-2051)を使用する場合



< パソコンのシリアルインターフェイスが9ピン /2線式の場合>

豊田工機(株)製のRS-232C/RS422 変換器(TXU-2051)を使用する場合



< パ ソコンのシリアルインターフェイスが 25 ピン /2 線式の場合 >

豊田工機(株)製のRS-232C/RS422 変換器(TXU-2051)を使用する場合





3 チャンネル・テ゛ハ゛イス・ホ゜ールレコート゛の関係

TYP ドライバ内部でのチャンネル、デバイス、ポールレコードの関係の設定例を以下に示します。



チャンネル(Channel): COM1 ~ COM8まで選択可能です。

デバイス(Device): RS-485でマルチドロップで接続する場合、PLCの局番号は0~ 31まで選択可能です。ただし、1チャンネル内に同一の局番 号が存在しないように設定してください。

ポールレコード(Poll Record): PLCごとに、どのメモリ1/0のどの番地をポーリングするかを 設定します。

4 初期設定

初期画面で設定できる項目について説明します。



(1) チャンネル設定

接続するチャネルを選択します。

- (2)通信設定(Channel Communication Setting)
 SETUP をクリックすると、現チャンネルの通信設定が行えます。
- (3) デバイス設定画面

チャネルごとにデバイス名・局番号などを設定します。

(4) ポールレコード (Poll Recod Edit)

PLCごとにどのメモリ・I/Oのどの番地をポーリングするかの設定と追加、変更などの 編集ができます。現在、設定されている Poll Record の一覧が表示されている。



(1)チャンネル設定

<u>F</u> ile	View	<u>O</u> ptions	⊱ <u>H</u> elp						
D۵	8 🗖		关 ?	1					
Char	nnel 1	Channel 2	Channel 3	Channel 4	Channel 5	Channel 6	Channel 7	Channel 8	Settop

- チャンネル設定の詳細について以下に示します。

(2)通信設定

Channel 1 Commu	nication Settings	
Hardware SetupPort:COM1:Image: Common set of the set of t	Error Handling <u>R</u> eply Timeout: 1.0 D <u>e</u> lay: 10.0 Re <u>t</u> ries : 3	
V OK XCance	Advanced	✔ Advanced 現在設定しているポートの バックアップ設定です。

通信設定画面の詳細について以下に示します。

・Portトを指定します。(最大8機)

・Windows®上の「コントロールパネル / シリアルポート」とPortの設定を合わせてください。

シリアル ポート

・BaudRateパ	ツコンの伝送速度を指定します。
(1	10,300,600,1200,2400,4800,9600,19200,38400bps)
・DataBitsパ	゚ソコンのデータ長を指定します。(7,8ビット)
・StopBitsパ	パソコンのストップビットを指定します。(1,2ビット)
・Parityパ	ペソコンのパリティビットを指定します。(ここでは
Ev	/en:偶数に指定してください。)
・Flow Controlパ	ペソコンの制御方法を指定します。(ここではNone:な
L	に指定してください。)
・Reply Timeout再	送までの時間(秒)が設定できます。(0.1~1800秒)
・Delayバ	、ックアップポートに切り替えて再送までの時間(秒)
が	設定できます。(0~3600秒)
・Retries再	送回数が設定できます。(0~9回)

(3)デバイス設定画面

Device D11	Device Name: Primary 9 D11 1	Station: Backup Station: -
	Description: TOYOPUC PC1/PC2 I/O Driv	ver Test Data.
Add Delete	Hardware: PC2	

delete

デバイスを追加します。

add

反転表示しているデバイスを削除します。

デバイス設定画面の詳細について以下に示します。

• Device Name	PLCを区別するための名前を指定します。(最大5文字)
PrimaryStation	PLC の COM リンクユニットに割り当てられた局番号を指
	定します。
Backup Station	Backupの切り替え時に、COM リンクユニットに割り当
	てられた PLC の局番号を指定します。
• Description	コメントを記述します。(最大 40 文字)
•Hardware	PLC の対象システムを指定します。
	PC1 TOYOPUC PC1シリーズをサポートします。
	PC2 TOYOPUC PC2シリーズをサポートします。
	PC2-LIMIT TOYOPUC PC2シリーズのアドレスを制限
	付きでサポートします。

(4)ポールレコード (Poll Record Edit)

Poll Record Edit
I/O Address Start Address: End Address: Length: X:0 X:0 1
Block ConfigurationData Type:Poll Time:Access Time:Digital1.00.0
Exception Exception Type: Dead Band: Disabled ± 0.
V OK KCancel Y Help

ポールレコード設定画面の詳細について以下に示します。

・Start Address I/Oアドレスの使いたい範囲の先頭を設定します。

・End Address I/O アドレスの使いたい範囲の終了を設定します。

 ・Start Addressと レスで入力します 「,」「.」「:」「;」 だし表示は「:」 基準にして、End 入力されたとき」 	End Address はメモリ すが、そのさいの区切り 」「_」「-」「/」「¥」が に統一されます。Star Address と Length は に自動算出されます。	タイプ+アド 文字は、「SP」 使えます。た t Address を 、どちらかが
• Length	"Start Address"から	"End Address"までの範囲のデー
	タ長を設定します。	
•Data Type	Unsigned/Signed/ASC 定します。	II/Digital のデータ形式から指
	< Unsigned/Signed >	> ワードタイプのメモリ(D/R/
		N/S/B/TS/TP/CS/CP)にアナ
		ログブロック(AI/AO/AR)で
		アクセスできます。
	< ASCII > 同じく	くワードタイプのメモリにテキス
	トブロ	コック(TX)でアクセスできます。
	< Digital > ビット	∽タイプのメモリ(X/Y/M/K/V/T/
	C/L/F	?)にデジタルブロック(DI/DO/
	DR) 7	でアクセスできます。
• Poll Time	ポールレコードの更新 設定すると FIX での 7 ングします。	所までの時間を設定します。0 に ^デ フォルト値(50msec)でポーリ
• Access Time	指定されているポール 定します。(0.0 ~ 864 定すると、常時ポーリ	レレコードのポーリング周期を設 400 秒 < 24 時間 >)Disable に設 リングします。
• Exception Type	エクセプション処理の	の形式を指定します。(ASCII/
	Digital/Analog)	
• Dead Band	"Exception Type" が データが前回の値から 以上の変化があった均	"Analog" の時のみ有効です。 らこのDead Band で指定した値 湯合にデータを通知します。

設定例

チャンネル、デバイス、ポールレコードの設定例を示します。 (1). チャンネル設定 Channel1(接続するチャネル数分、設定してください。) (2). 通信設定(Channel Communication settings) • Port COM1 ・BaudRate 19200(単位:bps) ・DataBits 8 (単位:ビット) ・StopBits1(単位:ビット) ・ParityEven (必ず Even: 偶数に設定してください。) ・Flow Control None (必ず None:なしに設定してください。) ・Reply Timeout 1.0(単位:秒) Delay
 10.0(単位:秒)が設定できます。 (3). デバイス設定画面 • Device Name D11 Primary Station 1 Backup Station 2 • Description TOYOPUC PC1/PC2 I/O Driver Test Data • Hardware PC2 (4). ポールレコード (Poll Record Edit) • Start Address X:0 • End Address X:FF ・Length 256 (単位:ワード) ・Data Type Unsigned (符号なしワードタイプのデータ) ・Poll Time0.1 (100msec 周期)(単位:秒) ・Access Time Disable (常時ポーリング) ・Exception Type Analog (アナログデータのエクセプション処理を行う) ・Dead Band 5.5(データが前回の値より 5.5以上の変化があった場 合にデータを通知) ・「1/0 ドライバ制御」で通信状態が確認できます。 I/Oドライバ制御 参照 FIXの取扱説明書「システム構成の設定」

4-1 タグの定義

	<u>ロック</u>
● タグ名: SAMPLE1	次ブロック: SAMPLE2
記述:	
 □ スキャン自動起動 スキャン周期: 1 □ 平滑化: 0 □ ハードウェア仕様 装置: TYP ルトドウェア・オフ°ション: I/0アドレス: D11:D:400 ▷ ジグナル・コンデ・イション: NONE エンジニアリング単位(EGU) 下限: 0.00 上限: 100.00 単位: □ 初期モード ● 自動 ○ 手動 	 アラーム 図 アラー4使用可能 アラー4・エリア: ALL LOLO: 0.00 LO: 0.00 HI: 100.00 HIHI: 100.00 変化率: 0.00 デッドバンド: 5.00 優先順位 ● 低 ○中 ○高 「セキュリティ・エリア 1: NONE 2: NONE 3: NONE

初期設定が終わったら、以下の項目を設定し、タグを定義してください。



4-2

シグナルコンディション

サポートするシグナルコンディションは以下のとおりです。

種類	機能	範囲外 アラーム
NONE	スケーリングをしません。	なし
LIN	EGU設定値にスケーリングします。	なし
3BCD	3桁2進化10進数に変換します。	あり
4BCD	4桁2進化10進数に変換します。	あり
8BN	8ビットバイナリデータをEGU設定値にスケーリングします。	なし
8AL	8ビットバイナリデータをEGU設定値にスケーリングします。	あり
12BN	12ビットバイナリデータをEGU設定値にスケーリングします。	なし
12AL	12ビットバイナリデータをEGU設定値にスケーリングします。	あり
15BN	15ビットバイナリデータをEGU設定値にスケーリングします。	なし
15AL	15ビットバイナリデータをEGU設定値にスケーリングします。	あり
SQ12	12ビットデータを平方根データに変換します。	あり
SQ15	15ビットデータを平方根データに変換します。	あり

上記のシグナルコンディションで主に3つのシグナルコンディション"NONE","LIN","3BCD" の変換例について以下に説明します。



4-3 通信仕様

(1). 通信仕様

この1/0ドライバで使用できるコマンドは以下のとおりです。

コマンド	処理内容
"RDR"	1/0レジスタワード読み出し
"MRB"	1/0レジスタワード読み出し
"SRR"	1/0レジスタワード読み出し
"WDR"	1/0レジスタワード読み出し
"TCR"	タイマ・カウンタ設定値、現在値読み出し
"EWR"	書き込みモード設定
"SPR"	タイマ・カウンタ設定値、現在値読み出し
"PPW"	タイマ・カウンタ設定値、現在値読み出し

各コマンドの通信フォーマットについてはユニットのマニュアルを参照してください。

5 異常処理

異常が発生したときは、FIXのアラームヒストリに出力します。

- (1).通信異常
 通信タイムアウトやオーバーラン、パリティエラー、フレーミングエラーなどの情報
 を出力します。
- (2). データ収集周期異常 設定された時間内にデータを収集できなかった場合、警告を出力します。
- (3). バックアップ PLC のサポート バックアップ PLC が設定されていれば、PLC を切り替えます。

5-1 トラブルシューティング

(Q1).インストールしたが、動作しない

- (A1). 以下の項目をご確認ください。
 - <通信ケーブルは正しく接続されていますか?>

通信ケーブルを正しく接続し直し、コネクタにしっかりと接続してください。

<通信設定は合っていますか?>

パソコンとPLCの通信設定(伝送速度、データビット、ストップビット、パリ ティビット、制御方式)が合っているか確認してください。

< PLC の局番と合っていますか? >

パソコンとPLC との局番が合っているか、確認してください。

(Q2). Poll Recordの内容を変更するとエラーになる

(A 2). 一度その Poll Record の length を 0 にしてください。Start Address、End Address が "--- Undefine----" になります。この状態から変更を行ってください。

(Q3). Poll Record を削除する方法がわからない
 (A3). 削除したい Poll Record の length を 0 にしてください。Start Address、End Address が "---Undefine---" になります。この状態で "OK" ボタンをクリックしてください。削除されます。

